

République Algérienne Démocratique et Populaire  
Ministère de l'Enseignement Supérieur et de la Recherche Scientifique

**UNIVERSITÉ MOHAMED KHIDER, BISKRA**

FACULTÉ des SCIENCES EXACTES et des SCIENCES de la NATURE et de la VIE

**DÉPARTEMENT DE MATHÉMATIQUES**

Master 2019/UMKB<sub>logo.wmf</sub>

Mémoire présenté en vue de l'obtention du Diplôme :

**MASTER en Mathématiques**

Option : **Probabilités**

Par

**Labed Asma**

Titre :

# Théorème de comparaison pour les équations différentielles doublement stochastiques rétrogrades et leur application

Membres du Comité d'Examen :

Dr. <b>Mansouri Badereddine</b>	UMKB	Président
Dr. <b>Tamer Lazhar</b>	UMKB	Encadreur
Dr. <b>Aoune Salima</b>	UMKB	Examineur

Juin 2019

*Dédicace*

*J*e dédie ce modeste travail à :

*Mes chers parents*

*Mon mari*

*Mon frère : slimen*

*Mes chères : Aya, Hadjer, Radja, Dida, Mimi, jijou, Abir.*

*Mes amis : Sabrina, Siham, Nacira.*

*Tous les membres de ma famille*

## REMERCIEMENTS

**J**e tiens à remercier tout d'abord **Allah**

*le tous puissant, qui m'a donné la patience et l'effort pour réaliser ce mémoire.*

*En second lieu, je tiens à remercier mon encadreur " **Dr.Tamer Lazhar** ".*

*pour son précieux conseil et son aide*

*durant toute la période du travail, il m'a en effet guidé pendant toute l'année.*

*Je remercie le chef de département **Dr. "Hfayad Mokhtar"**.*

*Et je remercie également aux membres du Jury **Dr.Mansouri Badereddine***

*et **Dr.Aoune Salima** , qui ont acceptés d'évaluer et de juger mon travail.*

*Je tiens remercier*

*à ma famille, notamment à **mes parents** pour tout ce qu'ils ont fait pour moi.*

*Merci à tous.*

# Table des matières

<b>Remerciements</b>	<b>ii</b>
<b>Table des matières</b>	<b>ii</b>
<b>Introduction</b>	<b>1</b>
<b>1 Rappel sur le calcul stochastique</b>	<b>2</b>
1.1 Notions générales . . . . .	2
1.1.1 Processus stochastique . . . . .	2
1.1.2 Filtration et adaptation . . . . .	3
1.1.3 Espérance conditionnelle . . . . .	4
1.2 Mouvement Brownien . . . . .	5
1.3 Martingale à temps continue . . . . .	5
1.4 Calcul d'Itô . . . . .	7
1.4.1 Processus d'Itô . . . . .	7
1.4.2 Formule d'Itô . . . . .	8
1.5 Intégrale stochastique progressive-rétrograde . . . . .	11
1.5.1 Notation et préliminaires . . . . .	11
<b>2 Equations différentielles doublement stochastiques rétrogrades</b>	<b>13</b>
2.1 Définitions et notations . . . . .	13
2.2 <b>Hypothèses</b> . . . . .	15

2.3	Existence et unicité . . . . .	15
<b>3</b>	<b>Théorèmes de comparaison pour les EDDSR et applications</b>	<b>20</b>
3.1	THÉORÈMES DE COMPARAISON : . . . . .	20
3.1.1	Application du théorème de comparaison . . . . .	23
	<b>Bibliographie</b>	<b>32</b>
	<b>Annexe : Abréviations et Notations</b>	<b>33</b>

# Introduction

*Les équations différentielles doublement stochastique rétrograde (EDDSR) ont été introduits par Pardoux et Peng [15] en 1994, avec deux directions différentes d'intégrales stochastiques, un intégrale stochastique standard (progressive)  $dW_t$  et un intégrale stochastique rétrograde  $dB_t$ . Ils ont prouvé l'existence et l'unicité de la solution sous la condition de Lipschitz. L'objectif de ce travail est de rappeler un résultat sur le théorème de comparaison de ce type d'équation (résultat de [4]), et par suite on donne une application de ce théorème dans l'étude des EDDSR à coefficients continues.*

*Ce mémoire est composé en 03 chapitre :*

- **Dans le chapitre (01) :** *On présente des notions de base sur le calcul stochastique (généralité de processus stochastique, mouvement Brownien, martingale, intégrale stochastique et calcul...etc).*
- **Dans le chapitre (02) :** *On montre que, si les deux générateurs  $f$  et  $g$  de l'équation différentielle doublement stochastique rétrograde (EDDSR) satisfaisons certaine condition la solution est unique.*
- **Dans le chapitre (03) :** *On donne le résultat de théorème de comparaison pour les équations différentielles doublement stochastiques rétrograde et comme application on étudier le cas continue.*

# Chapitre 1

## Rappel sur le calcul stochastique

**D**ans ce chapitre, nous présentons les résultats de calcul stochastique dont nous aurons besoin dans la suite de ce mémoire.

### 1.1 Notions générales

#### 1.1.1 Processus stochastique

**Définition 1.1.1** *Un processus stochastique est une famille de variable aléatoire  $X = (X_t)_{t \in \mathbb{R}_+}$  définie sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  à valeur dans  $(E, \varepsilon)$ , appelée espaces d'états généralement  $(E, \varepsilon) = (\mathbb{R}^d, B(\mathbb{R}^d))$ .*

**Remarque 1.1.1** - *Dans la pratique l'indice  $t$  représente le temps.*

- *Pour  $t \in \mathbb{R}_+$  fixé,  $\omega \in \Omega \rightarrow X_t(\omega)$  est une variable aléatoire sur l'espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ .*
- *Pour  $\omega \in \Omega$  fixé,  $t \in \mathbb{R}_+ \rightarrow X_t(\omega)$  est une fonction à valeur réelles, appelée trajectoire du processus.*

**Définition 1.1.2** Soient  $X = (X_t)_{t \geq 0}$  et  $Y = (Y_t)_{t \geq 0}$  deux processus stochastique :

- a) On dit que  $Y$  est une modification de  $X$  si, pour tout  $t \geq 0$ , les variables aléatoires  $X_t$  et  $Y_t$  sont égales P.p.s c'est à dire :  $\forall t \geq 0, P(X_t = Y_t) = 1$ .
- b)  $X$  et  $Y$  sont indistinguables si P.p.s, les trajectoires de  $X$  et de  $Y$  sont les mêmes c'est à dire :  $P(X_t = Y_t, \forall t \geq 0) = 1$ .

**Proposition 1.1.1** 1. Indistinguishable  $\implies$  modification  $\implies$  équivalents.

2. Soient  $X = (X_t)_{t \in \mathbb{R}_+}$  et  $Y = (Y_t)_{t \in \mathbb{R}_+}$  deux processus stochastique continu alors :  
 $X$  et  $Y$  sont indistinguables  $\iff X$  est une modification de  $Y$ .

**Définition 1.1.3** Un processus  $X$  est dit continue si pour presque toutes les trajectoires sont continues, c'est à dire :

$$P(t \in \mathbb{R}_+ \mapsto X_t \text{ est continu}) = 1.$$

**Définition 1.1.4** Un processus  $X = (X_t)_{t \geq 0}$  est dit mesurable si la fonction :

$$(t, \omega) \in (\mathbb{R}_+, \mathbf{B}(\mathbb{R}_+)) \times (\Omega, \mathcal{F}) \mapsto X_t(\omega) \in (\mathbb{R}^d, \mathbf{B}(\mathbb{R}^d)).$$

est mesurable.

## 1.1.2 Filtration et adaptation

**Définition 1.1.5** Une filtration  $\{\mathcal{F}_t\}_{t \geq 0}$  sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  est une suite croissante de sous-tribus de  $\mathcal{F}$  c'est à dire :

$$\mathcal{F}_s \subset \mathcal{F}_t \subset \mathcal{F}, \quad \forall s \leq t.$$

**Définition 1.1.6** Soit  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$  une filtration.

- On définit  $\mathcal{F}_{t-} = \sigma(\cup_{s < t} \mathcal{F}_s)$  la tribu des événements antérieurs à  $t > 0$  et  $\mathcal{F}_{t+} = \left( \bigcap_{\epsilon > 0} \mathcal{F}_{t+\epsilon} \right)$  la tribu des événements instantéments postérieurs à  $t \geq 0$ .



- On dit qu'une filtration continue à droite si  $\forall t \geq 0, \mathcal{F}_t = \mathcal{F}_{t+}$ . De façon analogue si  $\mathcal{F}_t = \mathcal{F}_{t-}$  pour tout  $t \geq 0$  on dit qu'elle est continue à gauche.

**Définition 1.1.7 (adaptation)** Un processus  $X$  est adapté par rapport à la filtration  $\{\mathcal{F}_t\}_{t \geq 0}$  si, pour tout  $t$ ,  $X_t$  est  $\mathcal{F}_t$ -mesurable.

### 1.1.3 Espérance conditionnelle

**Définition 1.1.8** Soit  $X$  une variable aléatoire réelle intégrable définie sur  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  et  $\mathcal{G}$  une sous tribu, l'espérance conditionnelle de  $X$  sachant  $\mathcal{G}$  est l'unique variable aléatoire  $E[X | \mathcal{G}]$  tel que :

i)  $\mathcal{G}$ -mesurable.

ii) 
$$\int_A E[X | \mathcal{G}] dP = \int_A X dP, \quad \forall A \in \mathcal{G}.$$

**Propriété 1.1.1** Soient  $X, Y$  deux variables aléatoires réelles appartenant à  $L^2(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , soit  $\mathcal{G}$  une sous tribu de  $\mathcal{F}$ . On a alors :

1. Linéarité : Soit  $a$  et  $b$  deux constantes

$$E[aX + bY | \mathcal{G}] = aE[X | \mathcal{G}] + bE[Y | \mathcal{G}].$$

2. Positivité : si  $X \geq Y \implies E[X | \mathcal{G}] \geq E[Y | \mathcal{G}]$  p.s.

3. Si  $X$  est indépendante de  $\mathcal{G}$ , alors  $E[X | \mathcal{G}] = E[X]$ .

4. Si  $X$  est  $\mathcal{G}$ -mesurable, alors :  $E[X | \mathcal{G}] = X$ .

5. Si  $X$  est  $\mathcal{G}$ -mesurable, alors :  $E[XY | \mathcal{G}] = XE[Y | \mathcal{G}]$ .

6.  $E[E[X | \mathcal{G}]] = E[X]$ .

## 1.2 Mouvement Brownien

**Définition 1.2.1** On appelle mouvement brownien standard un processus stochastique  $W$  à valeurs réelles tel que :

1. P.p.s.  $t \mapsto W_t(\omega)$  est une fonction continue.
2. pour  $0 \leq s \leq t$ ,  $W_t - W_s$  est indépendant de la tribu  $\sigma\{W_u, u \leq s\}$  et de loi gaussienne centrée de variance  $t - s$ .
3.  $W_0 = 0$  P.p.s.

Pour tout  $t \geq 0$ , la variable aléatoire  $W_t$  suit la loi gaussienne centrée de variance  $t$  donc de densité  $(2\pi t)^{-1/2} \exp\{-x^2/(2t)\}$ .

**Remarque 1.2.1** On dit que  $W$  est un  $\{\mathcal{F}_t\}_{t \geq 0}$ -MB si  $W$  est un processus continu, adapté à la filtration  $\{\mathcal{F}_t\}_{t \geq 0}$ , vérifiant :

$$\forall u \in \mathbb{R}, \forall 0 \leq s \leq t, E(e^{iu(W_t - W_s)} | \mathcal{F}_s) = \exp\{-u^2(t - s)/2\}.$$

**Remarque 1.2.2** Dans la suite, lorsque l'on parlera de mouvement Brownien, sans autre précision, il s'agira d'un mouvement Brownien standard.

## 1.3 Martingale à temps continu

**Définition 1.3.1** Soit  $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$  un espace de probabilité filtré.

Un processus  $(X_t)_{t \geq 0}$  est une martingale, pour tout  $t \geq 0$  :

- i)  $X_t$  est  $\mathcal{F}_t$ -mesurable.
- ii)  $X_t$  est intégrable, c'est à dire :  $E(|X_t|) < +\infty$ .
- iii)  $E[X_t | \mathcal{F}_s] = X_s$ , pour tout  $0 \leq s \leq t$ .

**Remarque 1.3.1** Une martingale  $(X_t)_{t \geq 0}$  vérifie la propriété suivante :

$$\forall t \geq 0, \quad E[X_t] = E[X_0].$$

**Proposition 1.3.1** Soit  $(X_t)_{t \geq 0}$  une martingale de carré intégrable, alors,  $\forall s \leq t$ , on a :

$$E[(X_t - X_s)^2 | \mathcal{F}_s] = E[X_t^2 - X_s^2 | \mathcal{F}_s].$$

**Théorème 1.3.1 (Burkholder-Davis-Gundy (BDG))** Soit  $p > 0$  un réel. Il existe deux constantes  $c_p$  et  $C_p$  telles que, pour toute martingale locale continue  $X$ , nulle en zéro,

$$c_p E[\langle X, X \rangle_\infty^{p/2}] \leq E\left[\sup_{t \geq 0} |X_t|^p\right] \leq C_p E[\langle X, X \rangle_\infty^{p/2}]$$

**Remarque 1.3.2** En particulier, si  $T > 0$ ,

$$c_p E[\langle X, X \rangle_T^{p/2}] \leq E\left[\sup_{0 \leq t \leq T} |X_t|^p\right] \leq C_p E[\langle X, X \rangle_T^{p/2}]$$

**Lemme 1.3.1 (Gronwall)** soit  $g : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction continue telle que, pour tout  $t$

$$g(t) \leq a + b \int_0^t g(s) ds, a \in \mathbb{R}, b \geq 0.$$

Alors, pour tout  $t$ ,

$$g(t) \leq a \exp(bt).$$

**Théorème 1.3.2 (Inégalité de Hölder)**

Soient  $p, q \in (1; +\infty)$  avec  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ , ou alors soient  $p = 1$  et  $q = \infty$ . Alors, pour  $f \in L^p$  et  $g \in L^q$ ,

$$\int |fg| d\mu \leq \|f\|_p \|g\|_q.$$

**Théorème 1.3.3 (Représentation des martingales Browniennes)** Soit  $M = (M_t)_{t \geq 0}$  une martingale (càdlàg) de carré intégrable pour la filtration  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ , la filtration d'un mouvement Brownien  $B = (B_t)_{t \geq 0}$ . Alors il existe un unique processus  $H = (H_t)_{t \geq 0}$  de  $M^2(\mathbb{R}^K)$ , tel que :

$$\forall t \geq 0, M_t = M_0 + \int_0^t H_s \cdot dB_s, \quad P.p.s.$$

## 1.4 Calcul d'Itô

Nous introduire un calcul différentiel sur ces intégrales stochastiques. La formule d'Itô donner la façon de différencier  $t \mapsto f(B_t)$  si  $f$  est une fonction deux fois continûment différentiable.

### 1.4.1 Processus d'Itô

**Définition 1.4.1** Soient  $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$  un espace probabilisé muni d'une filtration et  $(B_t)_{t \geq 0}$  un  $\mathcal{F}_t$ -mouvement Brownien. On appelle processus d'Itô, un processus  $(X_t)_{0 \leq t \leq T}$  à valeur dans  $\mathbb{R}$  tel que : P.p.s

$$X_t = X_0 + \int_0^t b_s ds + \int_0^t \sigma_s dB_s$$

avec :

- \*  $X_0$  est  $\mathcal{F}_0$ -mesurable.
- \*  $(b_t)_{t \leq T}$  et  $(\sigma_t)_{t \leq T}$  des processus  $\mathcal{F}_t$ -adapté.
- \*  $\int_0^T |b_s| ds < +\infty$  P.p.s.
- \*  $\int_0^T |\sigma_s| dB_s < +\infty$  P.p.s.

### 1.4.2 Formule d'Itô

**Théorème 1.4.1** 1) Soit  $(X_t)_{0 \leq t \leq T}$  un processus d'Itô :

$$X_t = X_0 + \int_0^t b_s ds + \int_0^t \sigma_s dB_s$$

et  $f$  une fonction deux fois continûment différentiable, on a :

$$f(X_t) = f(X_0) + \int_0^t f'(X_s) dX_s + \frac{1}{2} \int_0^t f''(X_s) d\langle X, X \rangle_s$$

tel que :

$$\begin{aligned} \langle X, X \rangle_t &= \int_0^t \sigma_s^2 ds \\ \text{et } \int_0^t f'(X_s) dX_s &= \int_0^t f'(X_s) b_s ds + \int_0^t f'(X_s) \sigma_s dB_s. \end{aligned}$$

Avec la table de multiplication

	$dt$	$dB_t$
$dt$	0	0
$dB_t$	0	$dt$

2) De même si  $(t, x) \mapsto f(t, x)$  est une fonction deux fois continûment différentiables en  $x$  et une fois différentiable en  $t$ , ces dérivées continues en  $(t, x)$ , ( $f \in C^{1,2}$ ), on a :

$$\begin{aligned} f(t, X_t) &= f(0, X_0) + \int_0^t f'_s(s, X_s) ds + \int_0^t f'_x(s, X_s) dX_s + \frac{1}{2} \int_0^t f''_{xx}(s, X_s) d\langle X, X \rangle_s \\ &= f(0, X_0) + \int_0^t \frac{\partial f}{\partial s}(s, X_s) ds + \int_0^t \frac{\partial f}{\partial x}(s, X_s) dX_s + \frac{1}{2} \int_0^t \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(s, X_s) d\langle X, X \rangle_s. \end{aligned}$$

**Lemme 1.4.1** Soit  $\alpha \in S^2([0, T]; \mathbb{R}^k)$ ,  $\beta \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^k)$ ,  $\gamma \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^k)$ ,  $\delta \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^{k \times d})$ , tels que :

$$\alpha_t = \alpha_0 + \int_0^t \beta_s ds + \int_0^t \gamma_s d\beta_s + \int_0^t \delta_s dW_s, 0 \leq t \leq T,$$

alors

$$\begin{aligned} |\alpha_t|^2 &= |\alpha_0|^2 + 2 \int_0^t (\alpha_s, \beta_s) ds + 2 \int_0^t (\alpha_s, \gamma_s d\beta_s) \\ &\quad + 2 \int_0^t (\alpha_s, \delta_s dW_s) - \int_0^t \|\gamma_s\|^2 ds + \int_0^t \|\delta_s\|^2 ds. \end{aligned}$$

Et

$$\begin{aligned} E |\alpha_t|^2 &= E |\alpha_0|^2 + 2E \int_0^t (\alpha_s, \beta_s) ds - E \int_0^t \|\gamma_s\|^2 ds \\ &\quad + E \int_0^t \|\delta_s\|^2 ds. \end{aligned}$$

Plus généralement, si  $\phi \in C^2(\mathbb{R}^k)$

$$\begin{aligned} \phi(\alpha_t) &= \phi(\alpha_0) + \int_0^t (\phi'(\alpha_s), \beta_s) ds + \int_0^t (\phi'(\alpha_s), \gamma_s d\beta_s) \\ &\quad + \int_0^t (\phi'(\alpha_s), \delta_s dW_s) - \frac{1}{2} \int_0^t \text{Tr}[\phi''(\alpha_s) \gamma_s \gamma_s^*] ds \\ &\quad + \frac{1}{2} \int_0^t \text{Tr}[\phi''(\alpha_s) \delta_s \delta_s^*] ds. \end{aligned}$$

### Intégration par parties

**Théorème 1.4.2** Si  $f$  est une fonction de classe  $C^1$  :

$$\int_0^t f(s) dB_s = f(t) B_t - \int_0^t f'(s) B_s ds.$$

**Proposition 1.4.1 (Formule d'intégration par parties)**

Soit  $X_t$  et  $Y_t$  deux processus d'Itô, c'est-à-dire on la forme

$$X_t = X_0 + \int_0^t b_s ds + \int_0^t \sigma_s dB_s$$

et

$$Y_t = Y_0 + \int_0^t b'_s ds + \int_0^t \sigma'_s dB_s.$$

Alors :

$$X_t Y_t = X_0 Y_0 + \int_0^t X_s dY_s + \int_0^t Y_s dX_s + \langle X, Y \rangle_t$$

avec la convention que :

$$\langle X, Y \rangle_t = \int_0^t \sigma_s \sigma'_s ds.$$

**Preuve.** On a d'après la formule d'Itô :

$$(X_t + Y_t)^2 = (X_0 + Y_0)^2 + 2 \int_0^t (X_s + Y_s) d(X_s + Y_s) \tag{1.1}$$

$$+ \int_0^t (\sigma_s + \sigma'_s)^2 ds \tag{1.2}$$

$$X_t^2 = X_0^2 + 2 \int_0^t X_s dX_s + \int_0^t \sigma_s^2 ds \tag{1.3}$$

$$Y_t^2 = Y_0^2 + 2 \int_0^t Y_s dY_s + \int_0^t \sigma'_s{}^2 ds \tag{1.4}$$

d'où, en faisant la différence entre la première ligne et les deux suivantes :

$$2X_t Y_t = 2X_0 Y_0 + 2 \int_0^t X_s dY_s + 2 \int_0^t Y_s dX_s + 2 \int_0^t \sigma_s \sigma'_s ds$$

ce qui implique :

$$X_t Y_t = X_0 Y_0 + \int_0^t X_s dY_s + \int_0^t Y_s dX_s + \int_0^t \sigma_s \sigma'_s ds.$$

■

## 1.5 Intégrale stochastique progressive-rétrograde

### 1.5.1 Notation et préliminaires

Soit  $\{W(t), t \in [0, 1]\}$  un processus de Wiener standard de dimension  $d$  satisfaisant  $W(0) = 0$ , défini sur un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ ;  $(W(t) = (W_1(t), W_2(t), \dots, W_d(t)))$ .  
 A chaque  $t \in [0, 1]$ , on associe deux  $\sigma$ -algèbres

$$\mathcal{F}_t = \sigma(W(s), 0 \leq s \leq t),$$

et

$$\mathcal{F}^t = \sigma(W(s) - W(1); t \leq s \leq 1).$$

Alors  $\{\mathcal{F}_t\}$  est une filtration progressive (c-à-d.  $\mathcal{F}_t \uparrow$  comme  $t \uparrow$ ), et  $\{\mathcal{F}^t\}$  est une filtration rétrograde ( $\mathcal{F}^t \uparrow$  comme  $t \downarrow$ ).

Nous utiliserons la notation avec l'indice  $\{X_t\}$  pour indiquer un processus  $\mathcal{F}_t$ -adapté, et la notation avec  $\{Y^t\}$  pour indiquer un processus  $\mathcal{F}^t$ -adapté. La raison de la notation  $\{W(t)\}$  est que  $\{W(t), t \uparrow\}$  est un processus  $\mathcal{F}_t$  Wiener, et  $\{W(t) - W(1), t \downarrow\}$  est un processus  $\mathcal{F}^t$ -Wiener, les deux ayant le même différentiel  $dW(t)$ .

On donne maintenant les définitions des intégrales stochastiques progressive et rétrograde.

Soit  $\{X_t, t \in [0, 1]\}$  un processus continu  $\mathcal{F}_t$ -adapté avec des valeurs dans  $\mathbb{R}^n$ , et  $\Phi \in C(\mathbb{R}^n)$ .



Soit  $\{\pi^n, n \in \mathbb{N}\}$  n'importe quelle suite de partitions :

$$\pi^n = \{0 = t_0^n < t_1^n < \dots < t_n^n = 1\},$$

tel que

$$|\pi^n| \triangleq \sup_{0 \leq k \leq n-1} (t_{k+1}^n - t_k^n) \longrightarrow 0 \quad \text{quand } n \longrightarrow \infty.$$

Alors l'intégrale progressive d'Itô de  $\Phi(X_t)$  par rapport à  $dW(t)$  définie comme suit

$$\int_0^t \Phi(X_s) dW(s) \triangleq P - \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^{n-1} \Phi(X_{t_k}) (W(t_{k+1} \wedge t) - W(t_k \wedge t)),$$

On suppose maintenant que  $\{Y^t, t \in [0, 1]\}$  soit un processus continu  $\mathcal{F}^t$ -adapté avec des valeurs dans  $\mathbb{R}^M$ , et  $\Psi \in C(\mathbb{R}^M)$ . Alors l'intégrale d'Itô retrograde de  $\Psi(Y^t)$  par rapport à  $dW(t)$  est définie comme :

$$\int_t^1 \Psi(Y^s) dW(t) \triangleq P - \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^{n-1} \Psi(Y^{t_{k+1}}) (W(t_{k+1} \vee t) - W(t_k \vee t)).$$

Et le processus qui en résulte est une  $\mathcal{F}^t$  martingale locale continue retrograde.

# Chapitre 2

## Equations différentielles doublement stochastiques rétrogrades

*Le but de ce chapitre est de présenter brièvement le résultat d'existence et d'unicité de la solution d'une équation différentielle doublement stochastique rétrograde.*

### 2.1 Définitions et notations

*Soient  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espace de probabilités,  $T > 0$  un temps fini.*

*$\{W_t, 0 \leq t \leq T\}$  et  $\{B_t, 0 \leq t \leq T\}$  deux processus de mouvement brownien standard et indépendants, avec des valeurs dans  $\mathbb{R}^d$  et  $\mathbb{R}^l$  définie sur  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , respectivement.*

*On considère les filtrations*

$$\mathcal{F}_t^W = \sigma \{W_s; 0 \leq s \leq t\} \quad \text{et} \quad \mathcal{F}_{t,T}^B = \sigma \{B_s - B_t; t \leq s \leq T\}$$

*complètes par les ensemble  $p$ -nulle.*

*Le  $\sigma$ -algèbre*

$$\mathcal{F}_t \triangleq \mathcal{F}_{t,T}^W \vee \mathcal{F}_{t,T}^B,$$

ou pour chaque processus  $\{\eta_t\}$ ,

$$\mathcal{F}_{s,t}^\eta = \sigma \{ \eta_r - \eta_s; s \leq r \leq t \} \vee N, \quad \mathcal{F}_t^\eta = \mathcal{F}_{0,t}^\eta.$$

Notons que la collection  $\{\mathcal{F}_t, t \in [0, T]\}$  n'est ni croissante, ni décroissante, et il ne s'agit pas donc d'une filtration.

On défini les espaces des processus suivants :

$M^2([0, T]; \mathbb{R}^n)$  l'ensemble des processus  $\{\varphi_t, t \in [0, T]\}$  mesurables, à valeurs dans  $\mathbb{R}^n$ , tels que :

1.  $E \int_0^T |\varphi_t|^2 dt < \infty$ .
2.  $\varphi_t$  est  $\mathcal{F}_t$  mesurable  $\forall t \in [0, T]$ .

$S^2([0, T]; \mathbb{R}^n)$  l'ensemble des processus aléatoires continus  $\{\varphi_t, t \in [0, T]\}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}^n$ , qui satisfait :

1.  $E (\sup_{0 \leq t \leq T} |\varphi_t|^2) < \infty$ .
2.  $\varphi_t$  est  $\mathcal{F}_t$  mesurable pour  $\forall t \in [0, T]$ .

On considère les deux fonctions

$$f : \Omega \times [0, T] \times \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{k \times d} \rightarrow \mathbb{R}^k,$$

$$g : \Omega \times [0, T] \times \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{k \times d} \rightarrow \mathbb{R}^{k \times l}.$$

Qui sont mesurables pour tout  $(x, y) \in \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{k \times d}$ , et

$$f(\cdot, y, z) \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^k),$$

$$g(\cdot, y, z) \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^{k \times l}).$$

## 2.2 Hypothèses

On considère les hypothèses suivantes :

$$(H.1) \left\{ \begin{array}{l} \text{Il existe des constantes } c > 0 \text{ et } 0 < \alpha < 1, \text{ tel que,} \\ \text{pour tout } (\omega, t) \in \Omega \times [0, T], (y_1, z_1), (y_2, z_2) \in \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{k \times l}, \\ |f(t, y_1, z_1) - f(t, y_2, z_2)|^2 \leq c (|y_1 - y_2|^2 + \|z_1 - z_2\|^2), \\ \|g(t, y_1, z_1) - g(t, y_2, z_2)\|^2 \leq c |y_1 - y_2|^2 + \alpha \|z_1 - z_2\|^2. \end{array} \right.$$

$$(H.2) \left\{ \begin{array}{l} \text{Il existe } c, \text{ tel que pour tous } (t, y, z) \in [0, T] \times \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{k \times d}, \\ gg^*(t, y, z) \leq zz^* + c (\|g(t, 0, 0)\|^2 + |y|^2) I. \end{array} \right.$$

$$(H.3) \{g'_z(t, x, y, z) \theta \theta^* g'_z(t, x, y, z)^* \leq \theta \theta^*, \forall t \in [0, T], x \in \mathbb{R}^d, y \in \mathbb{R}^k, z, \theta \in \mathbb{R}^{k \times d}.$$

Etant donné  $\xi \in L^2(\Omega, \mathcal{F}_T, P, \mathbb{R}^k)$ , on cherche à résoudre l'équation différentielle doublement stochastique rétrograde suivante :

$$Y_t = \xi + \int_t^T f(s, Y_s, Z_s) ds + \int_t^T g(s, Y_s, Z_s) dB_s - \int_t^T Z_s dW_s, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2.1)$$

La variable aléatoire  $\xi$  est dite condition terminale et  $f$  est le générateur.

Nous notons que l'intégrale par rapport à  $\{B_t\}$  est " l'intégrale d'Itô rétrograde " et l'intégrale par rapport à  $\{W_t\}$  est " l'intégrale d'Itô progressive ".

## 2.3 Existence et unicité

L'objectif principal de cette section est de prouver :

**Théorème 2.3.1** *Sous l'hypothèse (H.1), l'eq (2.1) possède une unique solution, telles que :*

$$(Y, Z) \in S^2([0, T]; \mathbb{R}^k) \times M^2([0, T]; \mathbb{R}^{k \times d}).$$

Avant de prouver le théorème, nous établissons le même résultat dans le cas où  $f$  et  $g$  ne dépendent pas ni de  $Y$  et ni de  $Z$ . Etant donné  $f \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^k)$  et  $g \in M^2([0, T]; \mathbb{R}^{k \times l})$  et  $\xi \in L^2(\Omega, \mathcal{F}_T)$ , considérons l'EDDSR :

$$Y_t = \xi + \int_t^T f(s) ds + \int_t^T g(s) dB_s - \int_t^T Z_s dW_s, \quad 0 \leq t \leq T. \quad (2.2)$$

**Proposition 2.3.1** *Il existe un unique couple*

$$(Y, Z) \in S^2([0, T]; \mathbb{R}^k) \times M^2([0, T]; \mathbb{R}^{k \times d}).$$

qui résoudre l'eq (2.2).

**Preuve. Unicité :** Soit  $(\bar{Y}, \bar{Z})$  la différence de deux solutions, alors

$$\bar{Y}_t + \int_t^T \bar{Z}_s dW_s = 0, \quad 0 \leq t \leq T$$

par l'orthogonalité on obtient que

$$E \left( |\bar{Y}_t|^2 \right) + E \int_t^T \text{Tr} \left[ \bar{Z}_s \bar{Z}_s^* \right] ds = 0,$$

et donc  $\bar{Y}_t = 0$  P p.s.,  $\bar{Z}_t = 0$  dt.dP p.s d'où l'unicité.

**Existence :** On défini la filtration  $(\mathcal{G}_t)_{0 \leq t \leq T}$  par

$$\mathcal{G}_t = \mathcal{F}_t^W \vee \mathcal{F}_T^B, \quad \text{et soit}$$

$$M_t = E^{\mathcal{G}_t} \left[ \xi + \int_0^T f(s) ds + \int_0^T g(s) dB_s \right], \quad 0 \leq t \leq T, \text{ une martingales de caré intégrable.}$$

Par le théorème de représentation des martingale, il existe un processus  $\{Z_t\}$ ,  $(\mathcal{G}_t)$  – progressivement mesurable à valeur dans  $\mathbb{R}^{k \times d}$ , tel que :

$$E \int_0^T |Z_t|^2 dt < \infty,$$

et

$$M_t = M_0 + \int_0^t Z_s dW_s, 0 \leq t \leq T.$$

Par conséquent

$$M_T = M_t + \int_t^T Z_s dW_s,$$

En remplacement  $M_T$  et  $M_t$ , par leurs définition, alors on a, pour  $t \in [0, T]$ ,

$$Y_t = \xi + \int_t^T f(s) ds + \int_t^T g(s) dB_s - \int_t^T Z_s dW_s,$$

où

$$Y_t \triangleq E^{\mathcal{G}_t} \left( \xi + \int_t^T f(s) ds + \int_t^T g(s) dB_s \right).$$

Il me reste à montrer que  $\{Y_t\}$  et  $\{Z_t\}$  sont  $\mathcal{F}_t$ -adaptés. Pour  $Y_t$  est évident puisque pour chaque  $t$ ,

$$Y_t = E(\Theta / \mathcal{F}_t \vee \mathcal{F}_t^B).$$

Où  $\Theta$  est  $\mathcal{F}_T \vee \mathcal{F}_t^B$  mesurable. Puisque  $\mathcal{F}_t^B$  est indépendante de  $\mathcal{F}_T \vee \sigma(\Theta)$ , et

$$Y_t = E(\Theta / \mathcal{F}_t).$$

Maintenant

$$\int_t^T Z_s dW_s = \xi + \int_t^T f(s) ds + \int_t^T g(s) dB_s - Y_t,$$

Et le côté droit est  $\mathcal{F}_T^W \vee \mathcal{F}_{t,T}^B$  mesurable. Ainsi, d'après le théorème de représentation des martingales d'Itô,  $\{Z_s, t < s < T\}$  est  $\mathcal{F}_s^W \vee \mathcal{F}_{t,T}^B$  adapté. Par conséquent  $Z_s$  est  $\mathcal{F}_s^W \vee \mathcal{F}_{t,T}^B$  mesurable pour tout  $t < s$ , donc il est  $\mathcal{F}_s^W \vee \mathcal{F}_{t,T}^B$  mesurable.

**Preuve. ( de la théorème 2.3.1 ) ■**

**L'unicité.** Soit  $\{Y_t^1, Z_t^1\}$  et  $\{Y_t^2, Z_t^2\}$  deux solutions. de l'EDDSR (2.1) On suppose que :

$$\bar{Y}_t = Y_t^1 - Y_t^2, \quad \bar{Z}_t = Z_t^1 - Z_t^2, \quad 0 \leq t \leq T.$$

Et par suite, on applique le **lemme (1.3.1)** à  $\bar{Y}$ , on trouve

$$\begin{aligned} E \left( |\bar{Y}_t|^2 \right) + E \int_t^T \|\bar{Z}_s\|^2 ds &= 2E \int_t^T \left( f(s, Y_s^1, Z_s^1) - f(s, Y_s^2, Z_s^2), \bar{Y}_s \right) ds \\ &+ E \int_t^T \|g(s, Y_s^1, Z_s^1) - g(s, Y_s^2, Z_s^2)\|^2 ds. \end{aligned}$$

D'après **(H.1)** et l'inégalité

$$\begin{aligned} ab &\leq \frac{1}{2(1-\alpha)}a^2 + \frac{1-\alpha}{2}b^2 \\ E \left( |\bar{Y}_t|^2 \right) + E \int_t^T \|\bar{Z}_s\|^2 ds &\leq c(\alpha) E \int_t^T |\bar{Y}_s|^2 ds \\ &+ \frac{1-\alpha}{2} E \int_t^T \|\bar{Z}_s\|^2 ds + \alpha E \int_t^T \|\bar{Z}_s\|^2 ds, \end{aligned}$$

avec  $0 < \alpha < 1$  est la constante dans **(H.1)**. Par conséquent

$$E \left( |\bar{Y}_t|^2 \right) + \frac{1-\alpha}{2} E \int_t^T \|\bar{Z}_s\|^2 ds \leq c(\alpha) E \int_0^T \|\bar{Y}_s\|^2 ds,$$

par le lemme de **Gronwall**, il vient que  $E \left( |\bar{Y}_t|^2 \right) = 0$ ,  $0 \leq t \leq T$ , et donc  $E \int_0^T \|\bar{Z}_s\|^2 ds = 0$ .

**Existence.** On définit une suite récurrente  $\{(Y_t^i, Z_t^i)\}_{i=0,1,\dots}$  comme suit  $Y_t^0 \equiv 0$ ,  $Z_t^0 \equiv 0$ . étant donné  $\{(Y_t^i, Z_t^i)\}$ ,  $\{(Y_t^{i+1}, Z_t^{i+1})\}$  l'unique solution de l'EDDSR suivante :

$$Y_t^{i+1} = \xi + \int_t^T f(s, Y_s^i, Z_s^i) ds + \int_t^T g(s, Y_s^i, Z_s^i) dB_s - \int_t^T Z_t^{i+1} dW_s.$$

Soient  $\bar{Y}_t^{i+1} \triangleq Y_t^{i+1} - Y_t^i$  et  $\bar{Z}_t^{i+1} \triangleq Z_t^{i+1} - Z_t^i$ ,  $0 \leq t \leq T$  par un calcul on obtient :

$$\begin{aligned} E \left( |\bar{Y}_t^{i+1}|^2 \right) + E \int_t^T \|\bar{Z}_s^{i+1}\|^2 ds &= 2E \int_t^T \left( f(s, Y_s^i, Z_s^i) - \left( f(s, Y_s^{i-1}, Z_s^{i-1}), \bar{Y}_s^{i+1} \right) \right) ds \\ &+ E \int_t^T \|g(s, Y_s^i, Z_s^i) - g(s, Y_s^{i-1}, Z_s^{i-1})\|^2 ds. \end{aligned}$$

Soit  $\beta \in \mathbb{R}$ . Par l'intégration par parties, on obtient

$$\begin{aligned} & E \left( \left| \bar{Y}_t^{i+1} \right|^2 \right) e^{\beta t} + \beta E \int_t^T \left| \bar{Y}_s^{i+1} \right|^2 e^{\beta s} ds + E \int_t^T \left\| \bar{Z}_s^{i+1} \right\|^2 e^{\beta s} ds, \\ & = 2E \int_t^T \left( f(s, Y_s^i, Z_s^i) - f(s, Y_s^{i-1}, Z_s^{i-1}), \bar{Y}_s^{i+1} \right) e^{\beta s} ds \\ & + E \int_t^T \left\| g(s, Y_s^i, Z_s^i) - g(s, Y_s^{i-1}, Z_s^{i-1}) \right\|^2 e^{\beta s} ds. \end{aligned}$$

Il existe  $c, \gamma > 0$ , tels que

$$\begin{aligned} & E \left( \left| \bar{Y}_t^{i+1} \right|^2 \right) e^{\beta s} + (\beta - \gamma) E \int_t^T \left| \bar{Y}_s^{i+1} \right|^2 e^{\beta s} ds + E \int_t^T \left\| \bar{Z}_s^{i+1} \right\|^2 e^{\beta s} ds \\ & \leq E \int_t^T \left( c \left| \bar{Y}_s^i \right|^2 + \frac{1+\alpha}{2} \left\| \bar{Z}_s^i \right\|^2 \right) e^{\beta s} ds. \end{aligned}$$

Où  $\beta = \gamma + \bar{c}$ , et  $\bar{c} = \frac{2c}{1+\alpha}$ ,

$$\begin{aligned} & E \left( \left| \bar{Y}_t^{i+1} \right|^2 \right) e^{\beta t} + E \int_t^T \left( \bar{c} \left| \bar{Y}_s^{i+1} \right|^2 + \left\| \bar{Z}_s^{i+1} \right\|^2 \right) e^{\beta s} ds, \\ & \leq \frac{1+\alpha}{2} E \int_t^T \left( c \left| \bar{Y}_s^i \right|^2 + \left\| \bar{Z}_s^i \right\|^2 \right) e^{\beta s} ds. \end{aligned}$$

Et par suite

$$E \int_t^T \left( \bar{c} \left| \bar{Y}_s^{i+1} \right|^2 + \left\| \bar{Z}_s^{i+1} \right\|^2 \right) e^{\beta s} ds \leq \left( \frac{1+\alpha}{2} \right)^i E \int_t^T \left( \bar{c} \left| Y_s^1 \right|^2 + \left\| Z_s^1 \right\|^2 \right) e^{\beta s} ds.$$

Et comme  $\frac{1+\alpha}{2} < 1$ ,  $\{(Y_t^i, Z_t^i)\}_{i=0,1,2,\dots}$  est une suite de Cauchy dans  $M^2(0, T; \mathbb{R}^k) \times M^2(0, T; \mathbb{R}^{k \times d})$ . Et donc  $\{Y_t^i\}_{i=0,1,2,\dots}$  est de Cauchy dans  $S^2([0, T]; \mathbb{R}^k)$ , et que

$$\{(Y_t, Z_t)\} = \lim_{i \rightarrow \infty} \{(Y_t^i, Z_t^i)\}.$$

est la solution de l'équation (2.1). ■



# Chapitre 3

## Théorèmes de comparaison pour les EDDSR et applications

### 3.1 THÉORÈMES DE COMPARAISON :

Dans cette section , nous ne considérons que les EDDSR unidimensionnel, c'est-à-dire que  $k = 1$ . On considère les deux EDDSR suivantes :

$$Y_t^1 = \xi^1 + \int_t^T f^1(s, Y_s^1, Z_s^1) ds + \int_t^T g(s, Y_s^1, Z_s^1) dB_s - \int_t^T Z_s^1 dW_s, \quad \text{pour tout } (0 \leq t \leq T) \quad (3.1)$$

$$Y_t^2 = \xi^2 + \int_t^T f^2(s, Y_s^2, Z_s^2) ds + \int_t^T g(s, Y_s^2, Z_s^2) dB_s - \int_t^T Z_s^2 dW_s, \quad \text{pour tout } (0 \leq t \leq T) \quad (3.2)$$

où les coefficients des EDDSR (3.1) et (3.2) satisfaisons les conditions de l'hypothèse (H.1). Supposons qu'il existe deux paires de processus  $(Y^1, Z^1)$  et  $(Y^2, Z^2)$  satisfaisons les EDDSR (3.1) et (3.2), respectivement et supposons de plus que :

$$(H2) \left\{ \begin{array}{l} \xi^1 \geq \xi^2, \quad \text{a.s} \\ f^1(t, y, z) \geq f^2(t, y, z) \quad \text{a.s, } \forall (t, y, z) \in [0, T] \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d. \end{array} \right.$$

Alors nous avons le théorème de comparaison suivant.

**Théorème 3.1.1** Supposons que les EDDSR (3.1) et (3.2) satisfaisons les conditions de

le proposition **(2.3)**, soient  $(Y^1, Z^1)$  et  $(Y^2, Z^2)$  deux solutions de **(3.1)** et **(3.2)**, respectivement. Si **(H2)** est vérifié, alors  $Y_t^1 \geq Y_t^2$ , a.s pour tout  $\forall t \in [0, T]$ .

**Preuve.** Pour la simplification on suppose que  $l = d = 1$ . Alors  $(Y_t^1 - Y_t^2, Z_t^1 - Z_t^2)$  satisfait l'EDDSR suivante :

$$\begin{aligned} Y_t^1 - Y_t^2 &= \xi^1 - \xi^2 + \int_t^T [f^1(s, Y_s^1, Z_s^1) - f^2(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds + \\ &+ \int_t^T [g(s, Y_s^1, Z_s^1) - g(s, Y_s^2, Z_s^2)] dB_s - \int_t^T (Z_s^1 - Z_s^2) dW_s, \quad 0 \leq t \leq T. \end{aligned}$$

On applique la formule d'Itô à  $\left| (Y_s^1 - Y_s^2)^- \right|^2$ , on obtient

$$\begin{aligned} \left| (Y_t^1 - Y_t^2)^- \right|^2 &= \left| (\xi^1 - \xi^2)^- \right|^2 - 2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [f^1(s, Y_s^1, Z_s^1) - f^2(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds \\ &- 2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [g(s, Y_s^1, Z_s^1) - g(s, Y_s^2, Z_s^2)] dB_s \\ &+ \int_t^T 1_{\{Y_s^1 \leq Y_s^2\}} |g(s, Y_s^1, Z_s^1) - g(s, Y_s^2, Z_s^2)|^2 ds \\ &+ 2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- (Z_s^1 - Z_s^2) dW_s - \int_t^T 1_{\{Y_s^1 \leq Y_s^2\}} |(Z_s^1 - Z_s^2)|^2 ds. \end{aligned} \tag{3.3}$$

De **(H2)**, on a  $\xi^1 - \xi^2 \geq 0$ , alors

$$E \left| (\xi^1 - \xi^2)^- \right|^2 = 0. \tag{3.4}$$

comme  $(Y^1, Z^1)$  et  $(Y^2, Z^2)$  sont dans  $S^2([0, T]; \mathbb{R}) \times M^2([0, T]; \mathbb{R}^d)$ , il vient que

$$E \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- (Z_s^1 - Z_s^2) dW_s = 0, \tag{3.5}$$

$$E \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [g(s, Y_s^1, Z_s^1) - g(s, Y_s^2, Z_s^2)] dB_s = 0. \tag{3.6}$$

Soit

$$\begin{aligned}
 \Delta &= -2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [f^1(s, Y_s^1, Z_s^1) - f^2(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds \\
 &= -2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [f^1(s, Y_s^1, Z_s^1) - f^1(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds \\
 &\quad - 2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [f^1(s, Y_s^2, Z_s^2) - f^2(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds \\
 &= \Delta_1 + \Delta_2,
 \end{aligned}$$

où

$$\begin{aligned}
 \Delta_1 &= -2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [f^1(s, Y_s^1, Z_s^1) - f^1(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds \\
 \Delta_2 &= -2 \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- [f^1(s, Y_s^2, Z_s^2) - f^2(s, Y_s^2, Z_s^2)] ds \leq 0.
 \end{aligned}$$

De **(H.1)** et l'inégalité de Young, on obtient que

$$\begin{aligned}
 \Delta \leq \Delta_1 &\leq 2c \int_t^T (Y_s^1 - Y_s^2)^- (|Y_s^1 - Y_s^2| + |Z_s^1 - Z_s^2|) ds \\
 &\leq (2c + \frac{c^2}{1-\alpha}) \int_t^T |(Y_s^1 - Y_s^2)^-|^2 ds \\
 &\quad + (1-\alpha) \int_t^T 1_{\{Y_s^1 \leq Y_s^2\}} |Z_s^1 - Z_s^2|^2 ds,
 \end{aligned} \tag{3.7}$$

où  $c > 0$  ne dépend que de la constante de Lipschitz  $C$  dans **(H.1)**. En utilisant l'hypothèse **(H.1)**, encore une fois, nous en déduisons

$$\begin{aligned}
 &\int_t^T 1_{\{Y_s^1 \leq Y_s^2\}} |g(s, Y_s^1, Z_s^1) - g(s, Y_s^2, Z_s^2)|^2 ds \\
 &\leq \int_t^T 1_{\{Y_s^1 \leq Y_s^2\}} [C |Y_s^1 - Y_s^2|^2 + \alpha |Z_s^1 - Z_s^2|^2] ds \\
 &= C \int_t^T |(Y_s^1 - Y_s^2)^-|^2 ds + \alpha \int_t^T 1_{\{Y_s^1 \leq Y_s^2\}} |Z_s^1 - Z_s^2|^2 ds.
 \end{aligned} \tag{3.8}$$

On prend l'espérance dans les deux côtés de l'équation **(3.3)** et par **(3.4 – 3.8)**, on obtient

que

$$E |(Y_t^1 - Y_t^2)^-|^2 \leq (C + 2c + \frac{c^2}{1-\alpha}) \int_t^T E |(Y_s^1 - Y_s^2)^-|^2 ds.$$

Par l'inégalité de Gronwall, il tient que

$$E |(Y_t^1 - Y_t^2)^-|^2 = 0, \quad \forall t \in [0, T]$$

C'est-à-dire,  $Y_t^1 \geq Y_t^2$ , a.s pout tout  $t \in [0, T]$ . ■

### 3.1.1 Application du théorème de comparaison

#### EDDSR À COEFFICIENTS CONTINUS

Cette section est consacrée à l'étude des EDDSR à coefficients continu c'est une application du théorème de comparaison des EDDSR obtenu dans la section précédente

**Théorème 3.1.2** Supposons que  $f : \Omega \times [0, T] \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  et  $g : \Omega \times [0, T] \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^l$  sont des fonctions mesurables et satisfons :

(1) Croissance linéaire :  $\exists 0 < K < \infty$ , telle que

$$|f(\omega, t, y, z)| \leq K(1 + |y| + |z|), \forall (\omega, t, y, z) \in \Omega \times [0, T] \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d;$$

(2) Pour tout  $(\omega, t)$  fixe  $f(\omega, t, \cdot, \cdot)$  est continu.

(3) Il existe des constantes  $C > 0$  et  $0 < \alpha < 1$  telles que

$$\begin{aligned} |g(\omega, t, y^1, z^1) - g(\omega, t, y^2, z^2)|^2 &\leq C|y^1 - y^2|^2 + \alpha|z^1 - z^2|^2 \\ &, \forall (\omega, t) \in \Omega \times [0, T], (y^1, z^1) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d, (y^2, z^2) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d. \end{aligned}$$

Alors si  $\xi \in L^2(\Omega, \mathcal{F}_T, P)$ , l'EDDSR (2.1) a une solution  $(Y, Z) \in S^2([0, T]; \mathbb{R}) \times M^2([0, T]; \mathbb{R}^d)$ . De plus, il existe une solution minimale  $(\underline{Y}, \underline{Z})$  de (2.1) dans le sens que, pour toute autre solution  $(Y, Z)$  de Éq. (2.1) alors  $\underline{Y} \leq Y$ . Pour la simplification

de notation, on suppose que  $l = d = 1$ . Pour fixe  $(\omega, t)$ , on définit la suite  $f_n(\omega, t, y, z)$  associé à  $f$ ,

$$f_n(\omega, t, y, z) = \inf_{y', z' \in Q} \{f(\omega, t, y', z') + n(|y - y'| + |z - z'|)\},$$

alors, pour  $n \geq K$ ,  $f_n$  est une suite mesurable et uniformément de croissance linéaire par rapport à  $y, z$  de constante  $K$ . On définit la fonction.

$$F(\omega, t, y, z) = K(1 + |y| + |z|).$$

Soit  $\xi \in L^2(\Omega, F_T, P)$ , par le théorème (2.3), il existe deux paires de processus  $(Y^n, Z^n)$  et  $(U, V)$ , qui sont les solutions aux EDDSR (3.9) et (3.10), respectivement,

$$Y_t^n = \xi + \int_t^T f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) ds + \int_t^T g(s, Y_s^n, Z_s^n) dB_s - \int_t^T Z_s^n dW_s, \quad (3.9)$$

$$U_t = \xi + \int_t^T F(s, U_s, V_s) ds + \int_t^T g(s, U_s, V_s) dB_s - \int_t^T V_s dW_s. \quad (3.10)$$

Du théorème 3.1 et du lemme 1 de [4], nous obtenons

$$\forall n \geq m \geq K, \quad Y^m \leq Y^n \leq U, \quad dt \otimes dP - as \quad (3.11)$$

**Lemme 3.1.1** Il existe une constante  $A > 0$  ne dépend que de  $K, C, \alpha, T$ , et  $\xi$ , tel que

$$\begin{aligned} \forall n \geq K, \quad \|Y^n\|_{S^2} \leq A, \quad \|Z^n\|_{M^2} \leq A, \\ \|U\|_{S^2} \leq A, \quad \|V\|_{M^2} \leq A. \end{aligned}$$

**Preuve.** *Tout d'abord, nous prouvons que  $\|U\|_{S^2}$  et  $\|V\|_{M^2}$  sont bornés. De (3.11), il existe une constante  $B$  qui dépend uniquement de  $K, C, \alpha, T$ , et  $\xi$ , de telle sorte que*

$$(E \int_0^T |Y_s^n|^2 ds)^{\frac{1}{2}} \leq B, \quad (E \int_0^T |U_s|^2 ds)^{\frac{1}{2}} \leq B, \quad \|V\|_{M^2} \leq B.$$

*On applique la formule d'Itô à  $|U_t|^2$ , on obtient que*

$$\begin{aligned} |U_t|^2 &= |\xi|^2 + 2 \int_t^T U_s \cdot F(s, U_s, V_s) ds \\ &+ 2 \int_t^T U_s \cdot g(s, U_s, V_s) dB_s - 2 \int_t^T U_s \cdot V_s dW_s \\ &+ \int_t^T |g(s, U_s, V_s)|^2 ds - \int_t^T |V_s|^2 ds. \end{aligned} \tag{3.12}$$

*De (H.1), pour tout  $\alpha < \alpha' < 1$ , il existe une constante  $C(\alpha') > 0$  telle que*

$$|g(t, u, v)|^2 \leq C(\alpha') (|u|^2 + |g(t, 0, 0)|^2) + \alpha' |v|^2. \tag{3.13}$$

*De l'équation (3.12) et Eq. (3.13), il s'ensuit que*

$$\begin{aligned} |U_t|^2 + \int_t^T |V_s|^2 ds &\leq |\xi|^2 + 2K \int_t^T |U_s| (1 + |U_s| + |V_s|) ds \\ &+ C(\alpha') \int_t^T (|U_s|^2 + |g(s, 0, 0)|^2) ds + \int_t^T |V_s|^2 ds \\ &+ 2 \int_t^T U_s \cdot g(s, U_s, V_s) dB_s - 2 \int_t^T U_s \cdot V_s dW_s \\ &\leq |\xi|^2 + K^2(T-t) + C(\alpha') \int_t^T |g(s, 0, 0)|^2 ds \\ &+ \frac{1 + \alpha'}{2} \int_t^T |V_s|^2 ds \\ &+ (1 + 2K + C(\alpha') + \frac{2K^2}{1 - \alpha'}) \int_t^T |U_s|^2 ds \\ &+ 2 \int_t^T U_s \cdot g(s, U_s, V_s) dB_s - 2 \int_t^T U_s \cdot V_s dW_s. \end{aligned}$$

Prenant le supremum et l'espérance, nous obtenons par l'inégalité de Young que

$$\begin{aligned}
 \|U\|_{S^2}^2 + \frac{1-\alpha}{2} \|V\|_{M^2}^2 &\leq E(|\xi|^2 + K^2T + C \int_0^T |g(s, 0, 0)|^2 ds) \\
 &+ (1 + 2K + C(\alpha') \frac{2K^2}{1-\alpha'}) E \int_0^T |U_s|^2 ds \\
 &+ 2E \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T U_s \cdot g(s, U_s, V_s) dB_s \right| \\
 &+ 2E \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T U_s \cdot V_s dW_s \right|. \tag{3.14}
 \end{aligned}$$

Par l'inégalité de Burkholder-Davis-Gundy, on déduit que

$$\begin{aligned}
 &E\left(\sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T U_s \cdot g(s, U_s, V_s) dB_s \right| \right) \\
 &\leq cE\left(\int_0^T |U_s|^2 \cdot |g(s, U_s, V_s)|^2 ds\right)^{\frac{1}{2}} \\
 &\leq cE\left(\left(\sup_{0 \leq t \leq T} |U_t|^2\right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_0^T |g(s, U_s, V_s)|^2 ds\right)^{\frac{1}{2}}\right) \\
 &\leq 2c^2C(\alpha') E\left(\int_0^T |U_s|^2 ds + \int_0^T |g(s, 0, 0)|^2 ds\right) + \frac{1}{8} \|U\|_{S^2}^2 + 2c^2\alpha' \|V\|_{M^2}^2. \tag{3.15}
 \end{aligned}$$

De la même manière, nous avons

$$E\left(\sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T U_s \cdot V_s dW_s \right| \right) \leq \frac{1}{8} \|U\|_{S^2}^2 + 2c^2 \|V\|_{M^2}^2. \tag{3.16}$$

De Eqs. (3.15), (3.16) et (3.14), il s'ensuit que

$$\begin{aligned}
 & \|U\|_{S^2}^2 + \frac{1 - \alpha'}{2} \|V\|_{M^2}^2 \\
 & \leq 2(E|\xi|^2 + K^2T + C(\alpha')(1 + 4c^2))E \int_0^T |g(s, 0, 0)|^2 ds \\
 & + 2(1 + 2K + \frac{2K^2}{1 - \alpha'} + C(\alpha')(1 + 4c^2))E \int_0^T |U_s|^2 ds \\
 & + 8c^2(1 + \alpha') \|V\|_{M^2}^2 \\
 & \leq 2(E|\xi|^2 + K^2T + C(\alpha')(1 + 4c^2))E \int_0^T |g(s, 0, 0)|^2 ds \\
 & + 2(1 + 2K + \frac{2K^2}{1 - \alpha'} + C(\alpha')(1 + 4c^2) + 4c^2(1 + \alpha'))B^2 \\
 & := \frac{1 - \alpha'}{2} (B')^2,
 \end{aligned}$$

alors

$$\|U\|_{S^2} \leq B', \quad \|V\|_{M^2} \leq B'.$$

De l'équation (3.11), il vient que

$$\|Y^n\|_{S^2} \leq B'.$$

Ensuite, on montre que  $\|Z^n\|_{M^2}$  est borné. On applique la formule d'Itô à  $\|Y_t^n\|^2$ , il s'ensuit que

$$\begin{aligned}
 |Y_t^n|^2 &= |\xi|^2 + 2 \int_t^T Y_s^n \cdot f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) ds \\
 &+ 2 \int_t^T Y_s^n \cdot g(s, Y_s^n, Z_s^n) dB_s - 2 \int_t^T Y_s^n \cdot Z_s^n dW_s \\
 &+ \int_t^T |g(s, Y_s^n, Z_s^n)|^2 ds - \int_t^T |Z_s^n|^2 ds.
 \end{aligned}$$



On prend l'espérance , on obtient

$$\begin{aligned} E(|Y_t^n|^2) + E \int_t^T |Z_s^n|^2 ds &= E |\xi|^2 + 2E \int_t^T Y_s^n \cdot f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) ds \\ &+ E \int_t^T |g(s, Y_s^n, Z_s^n)|^2 ds. \end{aligned}$$

De l'inégalité bien de Young, il s'ensuit que

$$\begin{aligned} E(|Y_t^n|^2) + E \int_t^T |Z_s^n|^2 ds &\leq E |\xi|^2 + C' E \int_t^T |Y_s^n|^2 ds \\ &+ \frac{1-\alpha'}{2} E \int_t^T |Z_s^n|^2 ds + K^2 (T - t) \\ &+ C(\alpha') E \int_0^T |g(s, 0, 0)|^2 ds \\ &+ \alpha' E \int_t^T |Z_s^n|^2 ds, \end{aligned}$$

où  $C' = 1 + 2K + C(\alpha') + \frac{2K^2}{1-\alpha'}$ , et comme  $0 < \alpha' < 1$  dans Éq. (3.13) , alors

$$\begin{aligned} \|Z^n\|_{M^2}^2 &\leq \frac{2}{1-\alpha'} (C'T (B')^2 + K^2 T + E |\xi|^2) \\ &+ C(\alpha') E \int_0^T |g(s, 0, 0)|^2 ds \\ &:= (A)^2. \end{aligned}$$

La preuve est terminée. ■

**Lemme 3.1.2**  $\{(Y^n, Z^n)\}_{n=1}^{+\infty}$  converge dans  $S^2([0, T]; \mathbb{R}) \times M^2([0, T]; \mathbb{R})$ .

**Preuve.** Soit  $n_0 \geq K$ . comme  $\{Y_n\}$  est croissante et bornée dans  $S^2([0, T]; \mathbb{R})$ , on déduit par le théorème de convergence dominé que  $Y^n$  converge dans  $S^2([0, T]; \mathbb{R})$ . On notera  $Y$  la limite de  $\{Y^n\}$ . On applique la formule d'Itô à  $|Y_t^n - Y_t^m|^2$ , on obtient que pour tout

$n, m \geq n_0$ ,

$$\begin{aligned}
 & E(|Y_0^n - Y_0^m|^2) + E \int_0^T |Z_s^n - Z_s^m|^2 ds \\
 &= 2E \int_0^T (Y_s^n - Y_s^m) (f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) - f_m(s, Y_s^m, Z_s^m)) ds \\
 &+ E \int_0^T |g(s, Y_s^n, Z_s^n) - g(s, Y_s^m, Z_s^m)|^2 ds \\
 &\leq 2(E \int_0^T |Y_s^n - Y_s^m|^2 ds)^{\frac{1}{2}} (E \int_0^T |f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) - f_m(s, Y_s^m, Z_s^m)|^2 ds)^{\frac{1}{2}} \\
 &+ E \int_0^T (C |Y_s^n - Y_s^m|^2 + \alpha |Z_s^n - Z_s^m|^2) ds.
 \end{aligned}$$

Puisque  $f_n$  et  $f_m$  sont on croissance linéaire et que  $\{Y^n, Z^n\}$  sont bornées, de même que dans le **lemme 3.1**, il existe une constante  $\bar{K} > 0$  qui ne dépend que de  $K, C, \alpha, T$  et  $\xi$ , de telle que

$$E(|Y_0^n - Y_0^m|^2) + E \int_0^T |Z_s^n - Z_s^m|^2 ds \leq E \int_0^T (\bar{K} |Y_s^n - Y_s^m|^2 + \alpha |Z_s^n - Z_s^m|^2) ds.$$

Alors

$$\|Z^n - Z^m\|_{M^2}^2 \leq \frac{\bar{K}T}{1 - \alpha} \|Y^n - Y^m\|_{S^2}^2.$$

Donc  $\{Z^n\}$  est une suite de Cauchy dans  $M^2([0, T]; \mathbb{R})$ . ■

**Preuve. (du théorème 3.1.2).** Pour tout  $n \geq n_0 \geq K$ , on ait que  $Y^{n_0} \leq Y^n \leq U$ , et  $\{Y^n\}$  converge dans  $S^2([0, T]; \mathbb{R})$   $dt \otimes dP$ -a.s vers  $Y \in S^2([0, T]; \mathbb{R})$ .

D'autre part, puisque  $Z^n$  converge dans  $M^2([0, T]; \mathbb{R})$  vers  $Z$ , alors il existe une sous suite de  $Z_n$  qu'on le noté aussi  $Z_n$  tel que  $Z^n \rightarrow Z, dt \otimes dP - a.s$  et  $\bar{G} = \sup_n |Z^n|$  est

$dt \otimes dP$  intégrable. alors comme dans [4], on obtient que pour presque tous  $\omega$ ,

$$\begin{aligned} f_n(t, Y_t^n, Z_t^n) &\rightarrow f(t, Y_t, Z_t), \quad (n \rightarrow \infty) \quad dt - a.e \\ |f_n(t, Y_t^n, Z_t^n)| &\leq K(1 + \sup_n |Y_t^n| + \sup_n |Z_t^n|) \\ &= K(1 + \sup_n |Y_t^n| + \overline{G}_t) \in L^1([0, T]; dt). \end{aligned}$$

Ainsi, pour presque tout  $\omega$  et uniformément en  $t$ , on obtient que

$$\int_t^T f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) ds \rightarrow \int_t^T f(s, Y_s, Z_s) ds, \quad (n \rightarrow \infty).$$

par la propriétés de la continuité de l'intégrale stochastique, il s'ensuit que

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T Z_s^n dW_s - \int_t^T Z_s dW_s \right| &\rightarrow 0 \quad \text{en probabilité,} \\ \sup_{0 \leq t \leq T} \int_t^T g(s, Y_s^n, Z_s^n) dB_s - \int_t^T g(s, Y_s, Z_s) dB_s &\rightarrow 0 \quad \text{en probabilité.} \end{aligned}$$

alors on peut choisir une sous suite qui converge  $P - a.s.$  Finalement,

$$\begin{aligned} |Y_t^n - Y_t^m| &\leq \int_t^T \left| f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) - f_m(s, Y_s^m, Z_s^m) \right| ds \\ &\quad + \left| \int_t^T g(s, Y_s^n, Z_s^n) dB_s - \int_t^T g(s, Y_s^m, Z_s^m) dB_s \right| \\ &\quad + \left| \int_t^T Z_s^n dW_s - \int_t^T Z_s^m dW_s \right|, \end{aligned}$$

et en prenant la limites sur  $m$  et le supremum sur  $t$ , on obtient que

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} |Y_t^n - Y_t| &\leq \int_t^T \left| f_n(s, Y_s^n, Z_s^n) - f(s, Y_s, Z_s) \right| ds \\ &\quad + \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T g(s, Y_s^n, Z_s^n) dB_s - \int_t^T g(s, Y_s, Z_s) dB_s \right| \\ &\quad + \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_t^T Z_s^n dW_s - \int_t^T Z_s dW_s \right|, \quad P.a.s. \end{aligned}$$

il en résulte que  $Y^n$  converge uniformément vers  $Y$  (en particulier,  $Y$  est un processus continu). Par la monotonie de  $\{Y^n\}$  alors la convergence est pour toute la suite. On prend la limite dans l'équation (3.9), on en déduit que  $(Y, Z)$  est une solution de l'équation (2.1). Soit  $(\widehat{Y}, \widehat{Z}) \in S^2([0, T]; \mathbb{R}) \times M^2([0, T]; \mathbb{R})$  une solution de l'équation (2.1). Par le théorème 3.1.1, on obtient que  $Y^n \leq \widehat{Y}, \forall n \in N$  et donc  $Y \leq \widehat{Y}$  prouvant que  $Y$  est la solution minimale. ■

# Bibliographie

- [1] Alibert ,J.J.,Bahlali ,K, (2001) , *Genericity in deterministic and stovhastic differential equation .*  
*In Séminaire de Probabilités XXXV (220-240). Spunger.*
- [2] Jeanblanc, M. (2006) . *Cours de calcul stochastique .Master 2IF EVRY. Lecture Notes , University of Évry. Availabla at [http : // www. maths. univ-evry. fr / pages\\_perso / jeanblanc.](http://www.maths.univ-evry.fr/pages_perso/jeanblanc)*
- [3] Lamberton, D. (1991). *Introduction au calcul stochastique appliqué à la finance.*
- [4] Lepeltier, J.-P., and J. San Martin. (1997). *Backward stochastic differential equations with continuous coefficient. Statistic. Probab. Letters 32 :425–430.*
- [5] Pardaux , E.Peng,S.(1994), *Backward doubly stochastic differential equations and systems of quasilinear SPDE's, Probab. Theory Related Fields 98 (1994), no. 2, 209–227.*
- [6] Yufeng,S.,&Kai, L. (2005) . *Comparaison Theorems of Bakward Doubly stochastic Differential Equations and Applications (pp.100(3)-108).*

# Annexe A : Abréviations et Notations

Les différentes abréviations et notations utilisées tout au long de ce mémoire sont expliquées ci-dessous.

$EDSR$	: Equation différentielle stochastique rétrograde.
$EDDSR$	: Equation différentielle doublement stochastique rétrograde.
$P.p.s$	: La notation presque sûrement pour la mesure de probabilité $P$ .
$(\Omega, \mathcal{F}, P)$	: Espace de probabilité.
$(\Omega, \mathcal{F}, (\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, P)$	: Espace de probabilité filtré.
$\mathcal{N}$	: L'ensemble des négligeable.
$L^2$	: L'espace de Hilbert.
$\mathbf{B}(\mathbb{R}^d)$	: La tribu borélienne sur $\mathbb{R}^d$ .
$E$	: L'espérance par rapport à la probabilité.
$Var$	: La variance.
$\mathcal{N}(0, t)$	: La loi Gaussienne centré et de variance $t$ .
$\tau$	: Temps d'arrêt.
$(\mathcal{B}^2, \ \cdot\ _0)$	: Espace de Banach.
$v.a$	: Variable aléatoire.
$Cov$	: Covariance.
$p.s$	: Presque sûrement.